

# AUTOMATISIERUNGS- TECHNOLOGIEN

## Beschreibung

Die Crown Automatisierungstechnologien für TSP 6000, 6500 und 7000 kommunizieren mit im Boden installierten RFID-Transpondern, um Fahrzeuge im Lagergebäude zu lokalisieren und ihre Steuerung gemäß dem Programm anzupassen.

**Auto Fence** kann zur Steuerung des Fahrzeugbetriebs in der Nähe von Gefahrenquellen oder an Stellen, an denen größere Vorsicht geboten ist, verwendet werden. Durch die konsequente Anwendung von Betriebssicherheitsregeln kann das Risiko von Schäden oder Verletzungen verringert werden.

Mit dem **Auto Positioning System** kann die Produktivität gesteigert werden, indem Fahr- und Hubfunktionen für den effizientesten Weg zwischen dem Fahrzeug und seinem Ziel automatisiert werden. Die daraus resultierende Produktivitätssteigerung kann bis zu 25 % erreichen.

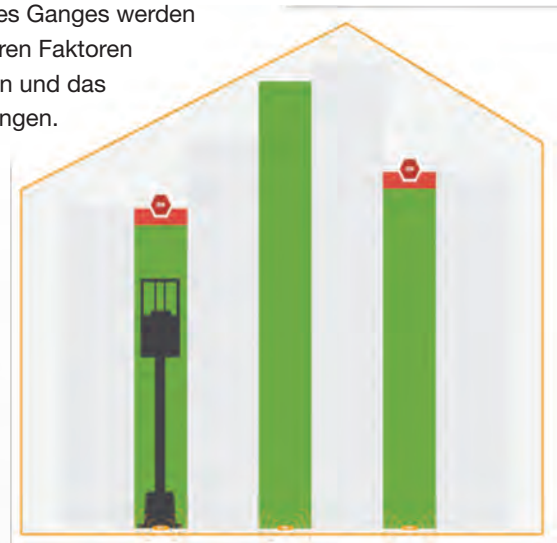
## Produkte und Funktionen

### Auto Fence

Auto Fence ist ein programmierbarer „virtueller Zaun“, der zur kontrollierten Steuerung des Fahrzeugs verwendet werden kann. Verschiedene Bereiche innerhalb eines Ganges werden in dem System nach zulässiger Hubhöhe, Fahrgeschwindigkeit und anderen Faktoren katalogisiert. Das Fahrzeug überwacht kontinuierlich seine exakte Position und das System berücksichtigt alle programmierten Einschränkungen und Regelungen.

Beispiele:

- Automatische Höhenbeschränkung - die erlaubte Hubhöhe kann eingeschränkt werden, um in bestimmten Bereichen Kollisionen mit Hindernissen im oberen Gangbereich oder unterschiedlichen Deckenhöhen zu verhindern.
- Automatische Geschwindigkeitsbegrenzung - die zulässige Geschwindigkeit des Fahrzeugs lässt sich in bestimmten Bereichen, wie z. B. am Gangende, in Umsetzgängen oder bei Bodenunebenheiten, begrenzen.



**Produkte und Funktionen****● Auto Positioning System**

Mit diesem Navigationssystem kann der Bediener einen Arbeitsvorgang mit nur einer einzigen Bewegung des Bedienhebels ausführen. Nach dem Empfang einer Lagerplatzkennung durch manuelle Eingabe oder direkt über ein Lagerverwaltungssystem (WMS) bewegt sich das Fahrzeug in einer optimal effizienten Fahr-/Hub-Bewegung zur genauen Position der Palette. Dies gewährleistet optimale Produktivität und korrekte Positionierung, unabhängig von der Erfahrung und den Fähigkeiten des Bedieners.

