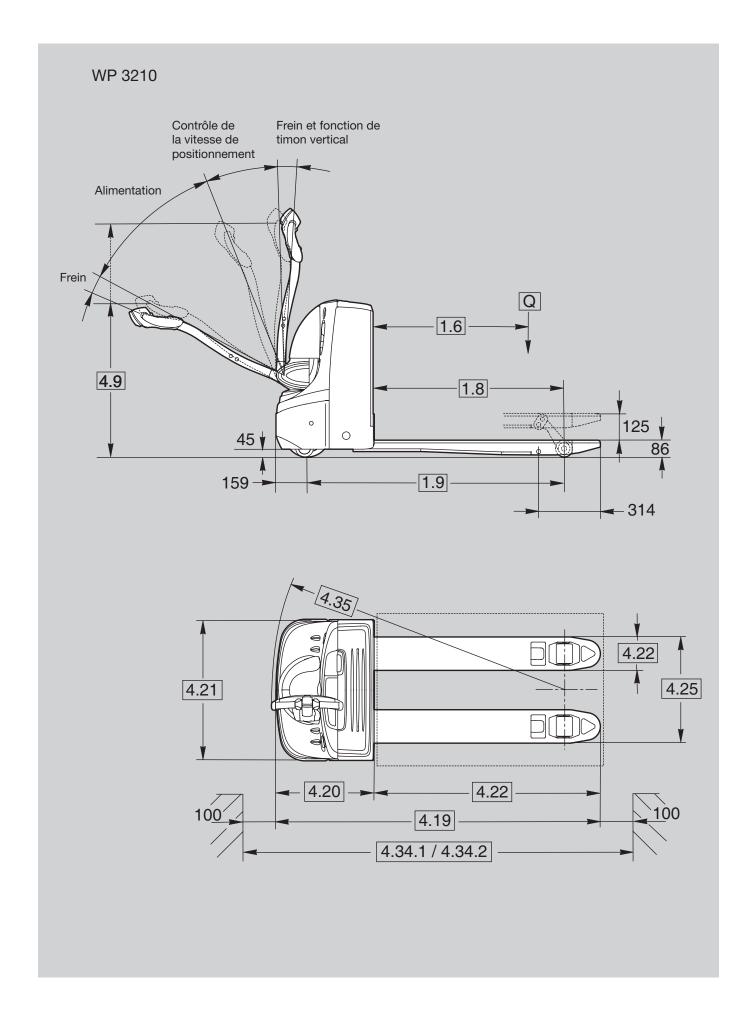


WP 3200 SÉRIES









	1.1	Fabricant			Crowr	n Equipment Corporation
Ф	1.2	Modèle				WP 3210-1.6
l i	1.3	Source d'alimentation				électrique
iţi	1.4	Type de cariste				accompagnant
ĕ	1.5	Capacité nominale		Q	t	1.6
Marque distinctive	1.6	Centre de gravité de la charge		С	mm	voir tableau 1
Š	1.8	Distance de la charge 1	fourches levées	Х	mm	voir tableau 1
	1.9	Base roulante 1	fourches levées	у	mm	voir tableau 1
<u> </u>	2.1	Poids de service	sans batterie		kg	voir tableau 1
Poids	2.2	Charge par essieu	avec charge avant/arrière		kg	voir tableau 1
ш	2.3	· ·	à vide avant/arrière		kg	voir tableau 1
	3.1	Pneus				Vulkollan + PU
Pneus/Roues/ Châssis	3.2	Taille des pneus	avant		mm	Ø 230 x 70
3oc ssis	3.3	-	arrière	mm	Ø 82 x 100	
us/Roue Châssis	3.4	Roues supplémentaires	roues stabilisatrices		mm	2 x Ø 90 x 50
	3.5	Roues	nombre (x = motrice) avant/arrière			1x + 2/2
ᇫ	3.6	Bande de roulement	avant	b ₁₀	mm	484
	3.7		arrière	b ₁₁	mm	350 / 370 / 500
	4.4	Hauteur de levée		h ₃	mm	125
	4.9	Poignée de commande de hauteur	en position de conduite min./max.	h ₁₄	mm	780 / 1156 (1188)
	4.15	Hauteur des fourches	fourche abaissée	h ₁₃	mm	86
	4.19	Longueur totale		I ₁	mm	voir tableau 1
Dimensions	4.20	Longueur du chariot			mm	500
isi.	4.21	Largeur totale ²		b ₁	mm	720
ле	4.22	Dimension des fourches	DIN ISO 2331	e/l/L	mm	74 x 170 x 1150
ä	4.25	Écartement des fourches		b ₅	mm	520 / 540 / 670
	4.32	Garde au sol	Base roulante centrale	m ₂	mm	28
	4.34.1	Largeur d'allée *	pour les palettes de roues transversales de 1 000 x 1 200 4	A _{st}	mm	1948
	4.34.2	Largeur d'allée **	pour les palettes de longueur 800 x 1 2004	A _{st}	mm	1926
	4.35	Rayon de braquage 1	fourches levées	W _a	mm	voir tableau 1
S e	5.1	Vitesse de déplacement ⁵	avec charge/à vide		km/h	6.0 / 6.0
Caractéristiques de performance	5.1.1	Vitesse de déplacement vers l'arrière 5	avec charge/à vide		km/h	6.0 / 6.0
éris forr	5.2	Vitesse de levée	avec charge/à vide		m/s	0.04 / 0.05
act	5.3	Vitesse de descente	avec charge/à vide		m/s	0.05 / 0.05
Sara Je p	5.8	max. Pente admissible	avec charge/à vide, 5 min. nominal		%	10 / 25
0 0	5.10	Frein de service				électrique
	6.1	Moteur de traction	puiss. nom. à S2 60 min.		kW	1.2
Le P	6.2	Moteur de pompe	puiss. nom. à S3 10 %		kW	1.0
Moteur électrique	6.3	Batterie	conformément à la norme DIN 43531/35/36 A, B, C, no	lxLxh	mm	146 x 660 x 604 ³
∠ ÿ	6.4	Tension batterie	Capacité nominale K₅		V/Ah	24 / 150
	6.5	Poids de la batterie			kg	125 - 160
	8.1	Unité d'entraînement				Transistor

Tablea	u 1				WP 3210-1.6									
1.6	Centre de gravité de la charge		С	mm	400	500	600	600	600	700				
1.8	Distance de la charge 1	fourches levées	Х	mm	556	756	906	956	1 056	1 156				
1.9	Base roulante 1	fourches levées	У	mm	897	1 097	1 247	1 297	1 397	1 497				
2.1	Poids de service	sans batterie		kg	279	283	288	290	293	295				
2.2	Charge per ecciou	avaa aharaa	avant	kg	579	695	728	779	869	840				
2.2	Charge par essieu	avec charge	arrière	kg	1 456	1 344	1 316	1 267	1 180	1 211				
2.3	Charge per ession	à vide	avant	kg	301	322	335	339	347	353				
2.3	Charge par essieu	a vide	arrière	kg	134	117	109	106	103	99				
4.19	Longueur totale		I ₁	mm	1 300	1 500	1 650	1 700	1 800	1 900				
4.22	Dimensions des fourches		ı	mm	800	1 000	1 150	1 200	1 300	1 400				
4.35	Rayon de braquage 1	fourches levées	Wa	mm	1 080	1 280	1 430	1 480	1 580	1 680				

 $^{^\}star$ A_{st} calcul réalisé avec des fourches de 1 000 mm ** A_{st} calcul réalisé avec des fourches de 1 150 mm

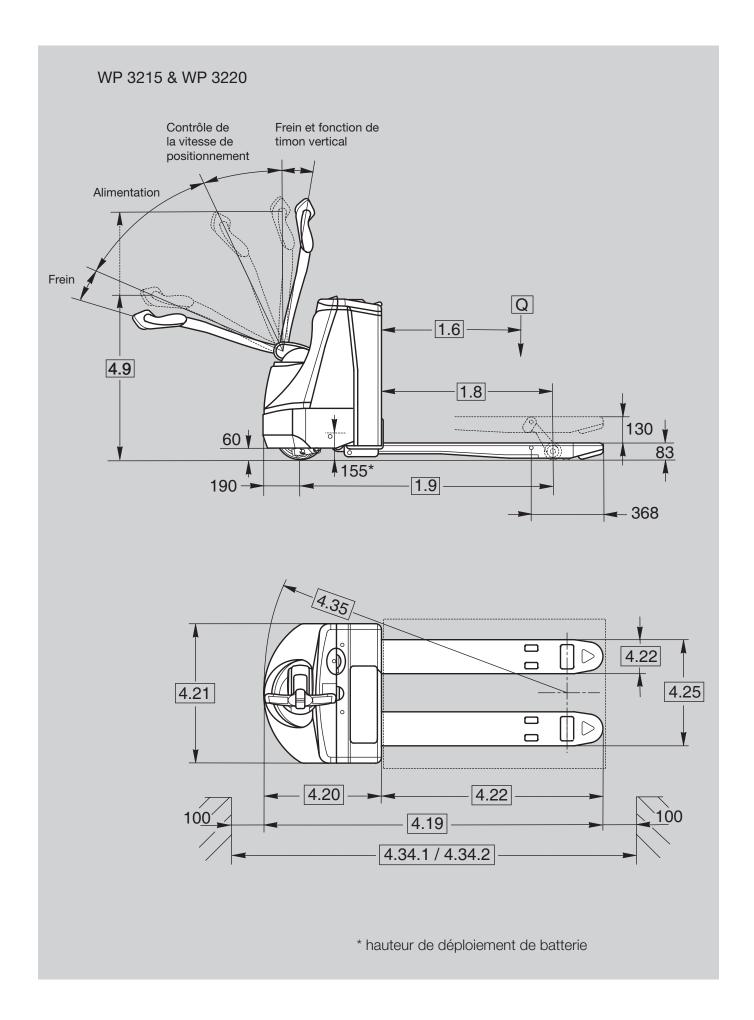
¹ Fourches abaissées +61 mm

² avec dosseret de charge +12 mm ³ Disposition A, type d'élément selon BS

⁴ Fourches levées

 $^{^{5}}$ 5.1 = Groupe moteur en premier / 5.1.1 = Fourches en premier







	1.1	Fabricant				Crown Equipme	nt Corporation				
Φ	1.2	Modèle				WP 3215-1.6	WP 3220-2.0				
l i	1.3	Source d'alimentation				électr	que				
Ϊ́Ε	1.4	Type de cariste				accomp	agnant				
disi	1.5	Capacité nominale		Q	t	1.6	2.0				
Marque distinctive	1.6	Centre de gravité de la charge		С	mm	voir tab	leau 1				
⊠a	1.8	Distance de la charge	fourches levées	Х	mm	voir tableau 1					
	1.9	Base roulante	fourches levées	V	mm	voir tableau 1					
	2.1	Poids de service	sans batterie		kg	voir tab	leau 1				
Poids	2.2	Obania and and and	avec charge avant/arrière	leau 1							
P.	2.3	Charge par essieu	à vide avant/arrière		kg kg	voir tab	leau 1				
	3.1	Pneus				Vulkollar	ı + PU				
/SE	3.2	Toille des presse	avant		mm	Ø 250	x 85				
oue	3.3	Taille des pneus	arrière		mm	Ø 82 x	: 110				
Pneus/Roues/ Châssis	3.4	Roues supplémentaires	roues stabilisatrices		mm	Ø 90 :	x 50				
1 m 5		Roues	nombre (x = motrice) avant/arrière			1x +					
Ъ	3.6	Bande de roulement	avant	b ₁₀	mm	47					
	3.7	Bande de roulement	arrière	b ₁₁	mm	350 / 37	0 / 500				
	4.4	Hauteur de levée		h₃	mm	13	0				
	4.9	Poignée de commande de hauteur	en position de conduite min./max.	h ₁₄	mm	780 / 119	7 (1268)				
	4.15	Hauteur des fourches	fourche abaissée	h ₁₃	mm	83	}				
	4.19	Longueur totale		I ₁	mm	voir tab	leau 1				
ટા	4.20	Longueur du chariot 3 4 5 6	fourche abaissée		mm	546 (611)	611 (686)				
Sio.	4.21	Largeur totale		b ₁	mm	71					
eus	4.22	Dimensions des fourches	DIN ISO 2331	e/l/L	mm	77 x 170					
Dimensions	4.25	Écartement des fourches		b ₅	mm	520 / 54					
	4.32	Garde au sol	Base roulante centrale	m ₂	mm	28	3				
	4.34.1	Largeur d'allée *456	pour les palettes de roues transversales de 1 000 x 1 200 13	A _{st}	mm	1964	2029				
	4.34.2	Largeur d'allée ** 4 5 6	pour les palettes de longueur 800 x 1 200 13	A _{st}	mm	1941	2006				
	4.35	Rayon de braquage	fourches levées	Wa	mm	voir tab					
တ္က မွာ	5.1	Vitesse de déplacement 12	avec charge/à vide		km/h	5.5 /	6.0				
Caractéristiques de performance	5.1.1	Vitesse de déplacement vers l'arrière 12	avec charge/à vide		km/h	5.5 /	6.0				
éris Forr	5.2	Vitesse de levée	avec charge/à vide		m/s	0.04 /					
act	5.3	Vitesse de descente	avec charge/à vide		m/s	0.06 /					
Car	5.8	max. Pente admissible	avec charge/à vide, 5 min. nominal		%	10 /					
0 0	5.10	Frein de service				électr	•				
	6.1	Moteur de traction	puiss. nom. à S2 60 min. / classe H		kW	1.8					
l = e	6.2	Moteur de pompe	puiss. nom. à S3 15 %		kW	1.0					
Moteur électrique	6.3	Batterie	conformément à la norme DIN 43531/35/36 A, B, C, no	lxLxh		146 x 660 x 604 ¹⁰ (212 x 624 x 627) ¹¹	212 x 624 x 627 ¹¹ (284 x 624 x 627) ¹¹				
~ j		Tension batterie	Capacité nominale K ₅		V/Ah	24 / 150 (250)	24 / 250 (375)				
	6.5	Poids de la batterie			kg	153 (212)	212 (309)				
	8.1	Unité d'entraînement				Transi	stor				

Tableau 1						WP 3215-1.6				WP 3220-2.0									
1.6	Centre de gravité de la charge		С	mm	400	500	600	600	400	500	600	600	700	800	800	900	1 000	1 200	
1.8	Distance de la charge 1	fourches levées x		mm	544	744	894	944	544	744	894	944	1 144	1 244	1 344	1 544	1 744	2 144	
1.9	Base roulante 2 4 5 6	fourches levées y		mm	900	1 100	1 250	1 300	965	1 165	1 315	1 365	1 565	1 665	1 765	1 965	2 165	2 565	
2.1	Poids de service 9	sans batterie		kg	315	320	323	325	315	320	323	325	334	349	354	366	383	407	
2.2	Charge par	avec charge	avant	kg	562	606	670	670	725	788	829	881	955	959	1 020	1 069	1 030	940	
2.2	essieu ⁹		arrière	kg	1 506	1 467	1 406	1 408	1 802	1 744	1 706	1 656	1 591	1 597	1 546	1 509	1 395	1 209	
2.3	Charge par	w.o. Charge	avant	kg	331	344	356	358	394	409	417	421	436	444	454	467	483	504	
2.0	essieu ⁹	w.o. Orlarge	arrière	kg	127	119	110	110	133	123	118	116	110	112	112	111	112	115	
4.19	Longueur totale 3 4 5 6	fourches baissées I ₁ m		mm	1 346	1 546	1 696	1 746	1 411	1 611	1 761	1 811	2 011	2 111	2 211	2 411	2 611	3 011	
4.22	Dimensions des fourches			mm	800	1 000	1 150	1 200	800	1 000	1 150	1 200	1 400	1 500	1 600	1 800	2 000 ⁷	2 400°	
4.35	Rayon de braquage 2456	fourches levées W _a mm		1 088	1 288	1 438	1 488	1 153	1 353	1 503	1 553	1 753	1 853	1 953	2 153	2 353	2 753		

- ¹ Fourches abaissées +56 mm
- Fourches abaissées +72 mm
- Fourches levées +16 mm
- avec déploiement de batterie en option +32 mm
- avec dosseret de charge en option +50 mm
- ajouter 65 mm pour le compartiment 250 Ah au niveau du WP 3215, ajouter 75 mm pour le compartiment 375 Ah au niveau du WP 3220
- ⁷ Capacité réduite à 1 830 kg
- 8 Capacité réduite à 1 500 kg
- ⁹ tous les poids correspondent à des petits compartiments de batterie

 10 Disposition A, type d'élément selon BS

 11 Disposition B, type d'élément selon la
- norme DIN 43535
- 12 5.1 = Groupe moteur en premier / 5.1.1 = Fourches en premier
- ¹³ Fourches levées
- * A_{st} calcul réalisé avec des fourches de 1 000 mm
- ** A_{st} calcul réalisé avec des fourches de 1 150 mm

avec des compartiments de batterie plus larges optionnels, utiliser les valeurs entre parenthèses

Équipement standard

- La poignée de commande X10[®] place l'ensemble des fonctions du chariot à portée de main du cariste.
- 2. Circuit électrique de 24 volts avec fusible
- Le système de freinage e-GEN® offre un freinage électrique régénératif et sans frottement.
- 4. Frein de stationnement électrique
- Moteur de traction triphasé (courant alternatif) ne nécessitant aucun entretien
- Compartiment de batterie 150 Ah (WP 3210, WP 3215); Compartiment de batterie 250 Ah (WP 3220)
- Le commutateur lièvre/tortue comporte deux modes de performance programmables pour le déplacement
- 8. Contrôle de la vitesse de positionnement
- 9. Fonction de timon vertical
- 10. Commutateur à clé
- 11. Bouton d'avertisseur sonore sur chaque poignée
- 12. Connecteur de batterie SBE 160 rouge
- 13. Coupe-circuit d'urgence
- Roues porteuses simples et roue motrice dotées de bandages Vulkollan
- 15. Roues stabilisatrices à ressort en polyuréthane
- 16. Inverseur de sécurité
- 17. Indicateur de décharge de la batterie avec verrouillage de la levée, compteur horaire intégré et lecture des codes défaut
- 18. Tenue de rampe
- 19. Capots en acier
- 20. Indicateurs de bout de fourche

Équipement optionnel

- Compartiment de batterie 250 Ah (WP 3215);
 Compartiment de batterie 375 Ah (WP 3220)
- 2. Connecteur de batterie DIN 160 A
- Température de fonctionnement de -30°C en conditionnement grand froid (WP 3215, WP 3220)
- 4. Options de longueur et d'écartement des fourches
- Fonction de déploiement de batterie des deux côtés (compartiment 250 Ah et 375 Ah uniquement, augmente la longueur du chariot de 32 mm; sans dosseret de charge)

- 6. Caoutchouc de roue motrice Ø 250 x 100 mm
- Caoutchouc lamellisé de roue motrice
 250 x 100 mm
 WP 3215, WP 3220)
- 8. Roue motrice Supertrac® Ø 250 x 85 mm
- 9. Roues porteuses jumelées Ø 82 x 82 mm, Vulkollan®
- 10. Chargeur à bord 35 Amp (WP 3210)
- Chargeur à bord étanche 30 Amp (WP 3215, WP 3220, compartiments 150 Ah et 250 Ah uniquement)
- 12. Clavier numérique
- 13. InfoLink® Prêt (WP 3210 nécessite un dosseret de charge)
- 14. Dosseret de charge (WP 3215, WP 3220, relevage uniquement, augmente la longueur du chariot de 50 mm) (WP 3210 augmente la largeur totale de 12 mm)
- 15. Sangle du stabilisateur de charge
- 16. Marques de fourche soudées
- Rouleaux d'entrée de palette (avec roues porteuses simples uniquement)
- 18. Accessoires Work Assist™
- 19. Prêt pour batterie lithium-ion
- 20. Peinture spéciale

Cadre et châssis

La structure en acier optimisé de l'ensemble châssis/fourches est garantie 5 ans Les capots en acier amovibles protègent les composants internes contre les impacts tout en permettant un accès facile pour l'entretien.

Roues et pneus

Les amortisseurs réglables en polymère des roues stabilisatrices assurent une excellente adhérence de la roue motrice et une stabilité optimale du chariot. Les roues porteuses Vulkollan intègrent un couvercle anti-débris pour protéger le palier.

Circuit électrique et freinage e-GEN®

Le circuit électrique de 24 volts pour applications intensives avec fusible assure des vitesses de déplacement et de levée optimales. La commande par transistors est protégée contre la saleté, la poussière et l'humidité pour un fonctionnement sans soucis.

Un système de diagnostic embar-

qué réduit les durées de dépannage au minimum. Un combiné en option permet d'adapter différents niveaux de performances aux exigences du client et de l'application.

Le système de freinage e-GEN® utilise la puissance du moteur de traction en courant alternatif à couple élevé pour arrêter le chariot et le maintenir immobile jusqu'à ce qu'une commande de déplacement soit entrée, y compris lorsque le chariot est à l'arrêt sur une pente.

Unité d'entraînement

La boîte de vitesse pour applications intensives est conçue pour générer le moins de bruit possible. Un engrenage hélicoïdal résistant assure un fonctionnement fiable et durable à long terme. Le module de commande à transistors fonctionne conjointement avec le moteur d'entraînement en courant alternatif pour offrir une accélération réactive et un contrôle précis.

Batterie et chargeur

La batterie se trouve dans un compartiment à batterie totalement hermétique pour plus de sécurité. La batterie et le connecteur sont aisément accessibles. Le couvercle de la batterie peut être aisément ouvert ou retiré. Des chargeurs à bord optionnels sont disponibles.

Système de levage hydrau-

Le moteur hydraulique pour applications intensives avec pompe et réservoir intégrés assure rendement et durabilité. La soupape de régulation de débit permet un abaissement sans à coup, même lorsque le chariot est totalement chargé. Une soupape de sécurité protège les composants et le châssis contre les surcharges. L'interrupteur de limite de hauteur évite toute consommation d'énergie inutile, réduit les émissions de bruit et évite toute contrainte inutile sur la tringlerie de levage.

Commandes du cariste

La solide poignée de commande X10® de la série WP est conçue pour permettre un rayon de braquage optimal avec un minimum d'effort de direction. Tous les boutons de commande sont utilisables de l'une ou l'autre main et accessibles avec un mouvement minime de la main ou du poignet. Les boutons de l'avertisseur sonore sont intégrés aux poignées. Une molette ergonomique de marche avant/arrière permet de contrôler précisément la vitesse. Un commutateur lièvre/tortue permet aux caristes de sélectionner une plage de vitesses de déplacement en fonction des conditions d'utilisation.

Contrôle de la vitesse de positionnement

Pour manœuvrer dans les espaces exigus comme les allées étroites des magasins, à l'intérieur des camions et des ascenseurs, l'opérateur peut déplacer le timon de la zone de déplacement à la zone de contrôle de la vitesse de positionnement. La vitesse de déplacement dans la direction de la fourche sera alors automatiquement réduite à 1,5 km/h sans qu'il soit nécessaire d'arrêter le chariot ou d'attendre une commande du cariste. En évitant les interruptions intempestives et les arrêts brusques, le flux de travail gagne en souplesse et en productivité.

Fonction de timon vertical

La fonction de timon vertical va plus loin. Lorsqu'elle est activée, le chariot peut se déplacer jusqu'à 1,5 km/h, même dans la zone de freinage supérieure, en appuyant simplement sur l'interrupteur de déplacement dans la direction souhaitée. En réduisant le rayon de braquage du chariot, le système permet aux caristes de déplacer facilement des palettes tout en réduisant les coûts de marchandises endommagées.

Règles de sécurité

Conforme aux normes de sécurité européennes.

Les caractéristiques dimensionnelles et de performances sont susceptibles de varier dans les limites de tolérances de fabrication. Les performances données sont basées sur celles d'un véhicule moyen et sont sujettes à variation en fonction du poids, de l'état du véhicule, de son équipement et de l'environnement de travail. Les produits et spécifications Crown peuvent être modifiés sans préavis.

Usines en Europe:

Crown Gabelstapler GmbH & Co. KG Roding, Allemagne www.crown.com

